



MINISTÉRIO DA EDUCAÇÃO  
UNIVERSIDADE FEDERAL DO PARANÁ  
SETOR DE PALOTINA

Departamento de Engenharias e Exatas

### Ficha 1 (permanente)

Disciplina: Modelagem de Siatemas						Código: DEE208	
Natureza: (X) Obrigatória ( ) Optativa			(X) Semestral ( ) Anual ( ) Modular				
Pré-requisito: Matemática IV		Co-requisito: -		Modalidade: ( x ) Presencial ( ) Totalmente EaD ( )..... % EaD*			
CH Total: 72 CH semanal: 4	Padrão (PD): 54	Laboratório (LB): 18	Campo (CP): 0	Estágio (ES): 0	Orientada (OR): 0	Prática Específica (PE): 0	
<b>EMENTA (Unidade Didática)</b>							
<p>Transformada de Laplace. Resposta no tempo e em frequência. Análise via Transformada de Laplace. Respostas dos sistemas através de resolução de equações diferenciais. Modelos para análise dos sistemas. Modelagem de sistemas dinâmicos mecânicos, elétricos, fluídos e térmicos. Analogias. Ferramentas de simulação.</p>							
Chefe de Departamento ou Unidade equivalente: _____							
Assinatura: _____							

\*OBS: ao assinalar a opção % EAD, indicar a carga horária que será à distância.

## **BIBLIOGRAFIA BÁSICA**

MONTEIRO L. H. A., **Sistemas Dinâmicos**. Editora Livraria da Física, 3ª. Ed., 2011.

GEROMEL, J.C., PALHARES, A.G.B., **Análise Linear De Sistemas Dinâmicos**. 2ª. Edição, Blucher, São Paulo, 2011.

CHEN, C-T., **Linear system theory and design**. Oxford University Press, 3ª. Ed., 1999.

## **BIBLIOGRAFIA COMPLEMENTAR**

CLOSE, C.M., **Circuitos Lineares**. LTC, 3ª. Edição, 1988.

NISE, N. S., **Engenharia de Sistemas de Controle**. LTC, 3a. Edição. 2012.

GEROMEL, J.C., PALHARES, A.G.B., **Controle Linear De Sistemas Dinâmicos: Teoria, Ensaio Práticos e Exercícios**. 1ª. Edição, Blucher, São Paulo, 2011.

DORF, R.C. & BISHOP, R.H., **Sistemas de controle modernos**. 12ª. Edição, LTC Editora, Rio de Janeiro, 2013.

OGATA, K. **Engenharia de controle moderno**, 5ª. Edição, Pearson, Rio de Janeiro, 2011.